

# Introduction à MPI – Message Passing Interface

#### Outils pour le calcul scientifique à haute performance École doctorale sciences pour l'ingénieur mai 2001

Philippe MARQUET

phm@lifl.fr

Laboratoire d'informatique fondamentale de Lille Université des sciences et technologies de Lille





- - http://www.gnu.org/copyleft/fdl.html
- La dernière version de ce cours est accessible à partir de

```
http://www.lifl.fr/west/courses/cshp/
```

**√**\$Id: mpi.tex,v 1.11 2002/04/29 07:32:58 marquet Exp \$

#### Table des matières

- → Hello world
- Communications collectives
- Regroupement des données
- Communicateurs
- → Différents modes de communications
- Compilation et exécution de programmes MPI

#### Remerciements

Cette présentation de MPI est essentiellement basée sur

~ A User's Guide to MPI

Peter S. PACHERO
University of San Francisco

ftp://math.usfca.edu/pub/MPI/

Designing & Building Parallel Programs
Chapitre Message Passing Interface
Ian FORSTER

Argonne National Laboratory

http://www.mcs.anl.gov/dbpp

http://www.mcs.anl.gov/dbpp/web-tours/mpi.html

# Introduction

- → MPI : Message-Passing Interface
  - Bibliothèque de fonctions utilisables depuis C, Fortran, C++
  - Exploitation des machines multi-processeurs par passage de messages
  - Conçue en 1993–94 → standard
- - Grandes lignes de MPI
  - Exemples simples
  - Utilisation de MPI depuis C

# Modèle de programmation

- - parallélisme de tâches
  - communication par passage de messages
- Même programme exécuté au lancement de l'application par un ensemble de processus
  - SPMD Single Program Multiple Data
  - M-SPMD Multiple-SPMD
- ✓ Un seul programme = un seul code source, celui d'un processus



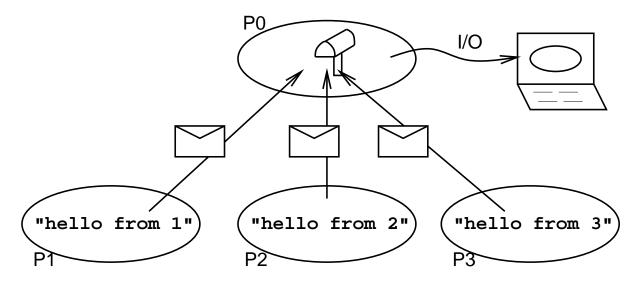
#### Hello world

# Hello world

-p processus :  $P_0$  à  $P_{p-1}$ 

Les processus  $P_{i,i>0}$  envoient un message (chaîne de caractères) à  $P_0$ 

 $-P_0$  recoit p-1 messages et les affiche



~ Programmation SPMD (Single Program Multiple Data) : Suis-je le  $P_0$ ?

## Hello World (code C, initialisation)

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
main(int argc, char *argv[]) {
   int my_rank; /* Rang du processus */
   int p;
                /* Nombre de processus */
   int source; /* Rang de l'emetteur */
           /* Rang du recepteur */
   int dest;
   char message[100]; /* Allocation du message */
   MPI Status status; /* Valeur de retour pour le recepteur *
   MPI Init(&argc, &argv);
   MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &my_rank);
   MPI Comm size (MPI COMM WORLD, &p);
```

# Hello World (code C, corps)

```
if (my_rank != 0) {
    /* Creation du message */
    sprintf(message, "Hello from process %d!", my_rank);
    dest = 0;
    /* strlen + 1 => le ' \setminus 0' final est envoye */
    MPI_Send(message, strlen(message)+1, MPI_CHAR, dest,
        tag, MPI COMM WORLD);
} else { /* my_rank == 0 */
    for (source = 1; source < p; source++) {
        MPI_Recv(message, 100, MPI_CHAR, source, tag,
            MPI COMM WORLD, &status);
        printf("%s\n", message);
MPI Finalize();
```

/\* main \*/

# Structure d'un programme MPI

- - Enrollement dans MPI
  - Quitter MPI proprement

```
#include "mpi.h"
...
main (int argc, char *argv []) {
    ...
    MPI_Init (&argc, &argv);
    ...
    MPI_Finalize ();
    ...
}
```

#### Qui? Combien?

```
int MPI_Comm_rank (MPI_Comm comm, int *rank) ;
```

- Communicateur : collection de processus pouvant communiquer
- Communicateur MPI\_COMM\_WORLD predéfini : tous les processus
- Combien sommes-nous?

```
int MPI_Comm_size (MPI_Comm comm, int *size) ;
```

# Un message = données + enveloppe

- Fonctions de base d'émission (MPI\_Send ()) et de réception (MPI\_Recv ()) de messages
- Enveloppe : informations nécessaires
  - Rang du receveur (pour une émission)
  - Rang de l'émetteur (pour une réception)
  - Un tag (int)
    - ⇒ Distinguer les messages d'un même couple émetteur/receveur
  - Un communicateur (MPI\_Comm)
    - ⇒ Distinguer les couples de processus

# Émission

```
✓Émission d'un message
```

```
(standard, bloquant ou non selon l'implantation)
```

- ✓ Message =
  - enveloppe
  - données :
    - bloc de mémoire d'adresse message
    - √ de count valeurs
    - √ de type datatype
- Correspondance des MPI\_Datatype avec les types du langage (C ou Fortran)

## Type MPI\_Datatype

#### Correspondance des MPI\_Datatype avec les types du C :

MPI_CHAR	signed char	MPI_SHORT	signed short int
MPI_INT	signed int	MPI_LONG	signed long int
MPI_FLOAT	float	MPI_DOUBLE	double
MPI_LONG_DOUBLE	long double	MPI_PACKED	<< struct >>

#### Types particuliers:

- MPI\_PACKED Types construits (cf. infra)

# Réception



#### Réception d'un message

```
int MPI_Recv (void *message, int count,
              MPI_Datatype datatype,
              int source, int tag, MPI_Comm comm,
              MPI Status *status);
```

- Attend la réception d'un message
- ✓ Écrit
  - count valeurs
  - de type MPI\_Datatype
  - à partir de l'adresse message
- ✓ Message reçu du processus source (dans le communicateur comm)
- Message reçu de tag tag

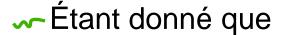
# Réception « anonyme »

Message reçu d'un processus source quelconque
Joker pour source : MPI\_ANY\_SOURCE
Pas de joker pour le communicateur
Message reçu de tag tag quelconque
Joker : MPI\_ANY\_TAG
Accès au tag et à l'émetteur : status
dans mpi.h:
typedef struct {
 int MPI\_SOURCE;
 int MPI\_TAG;
} MPI\_Status;



# Une application

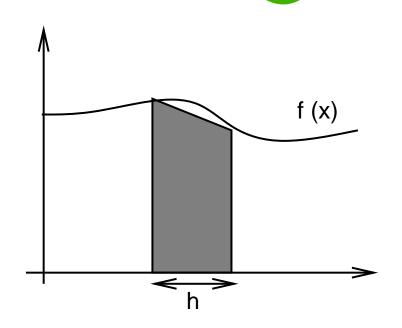
# Calcul de $\pi$ par intégration



$$\pi = \int_0^1 \frac{4}{1+x^2} dx$$
$$= \int_a^b f(x) dx$$

On peut approximer sa valeur par

$$\sum_{i=a,b,h} h * \frac{f(i) + f(i+h)}{2}$$



# Programme séquentiel

```
float f (float x) {
                                  float x ; int i ;
  float return_val ;
                                  printf ("Donner a, b, et n\n"
  /* calcul de f(x) */
                                  scanf ("%f %f %d", &a, &b, &n
  return return val ;
                                  h = (b-a)/n ;
                                  integral = (f(a) + f(b))/2;
main () {
                                  for (i=1, x=a; i<=n-1; i++)
  /* resulat */
                                    x += h;
  float integral;
                                    integral += f(x);
  /* points gauche et droit */
  float a, b;
                                  integral *= h ;
  /* nombre de trapezes */
                                  printf ("Estimation : %f\n",
  int n;
                                          integral);
  /* hauteur d'un trapeze */
  float h;
```

# Première parallélisation

- $\sim$  Idée : partager l'intervalle [a,b] entre les processus
- **∼**p processus
  - n (nombre de trapèzes) est divisible par p
- Le processus q estime la valeur de l'intégrale sur

$$[a+q\frac{nh}{p},a+(q+1)\frac{nh}{p}]$$

- ✓ II a besoin de
  - $p \rightarrow \text{MPI\_Comm\_size}$  ()
  - $ightharpoonup q 
    ightarrow exttt{MPI\_Comm\_rank}$  ()
  - $\bullet$   $a, b, n \rightarrow$  codage en dur dans le programme (à suivre...)
- Collecte par le processus 0 des différentes intégrales

# Calcul local d'une intégrale

```
float Trap (float local_a,
            float local_b,
            int local_n,
            float h) {
    float integral; /* rsultat */
    float x;
    int i;
    integral = (f(local_a) + f(local_b))/2.0;
    x = local a;
    for (i = 1; i \le local_n-1; i++) {
        x += h;
        integral += f(x);
    integral *= h;
    return integral;
      Trap */
```

#### **Déclarations**

```
main(int argc, char* argv[]) {
   int my rank;
                    /* Mon rang */
                /* Nombre de processus */
   int p;
   float a = 0.0; /* Extremite gauche */
   float b = 1.0; /* Extremite droite */
   int n = 1024; /* Nombre de trapezes */
   float h;
                   /* Largeur du trapeze */
   float local_a; /* Extremite gauche pour mon processus */
   float local_b; /* Extremite droite pour mon processus */
   int local_n; /* Nombre de trapeze pour mon calcul */
   float integral;
                   /* Integrale sur mon intervalle */
   float total;
                    /* Integrale totale */
   int source; /* Emetteur */
   int dest = 0;
                    /* Tous les messages vont au processus 0
   int tag = 50;
   MPI_Status status;
```

# Calculs locaux pour tous les processus

```
/* On utilise MPI */
MPI Init(&argc, &argv);
/* Qui suis-je ? */
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &my_rank);
/* Combien sommes-nous ? */
MPI Comm size(MPI COMM WORLD, &p);
h = (b-a)/n; /* h est identique pour tous les processus
local_n = n/p; /* idem pour le nombre de trapezes */
/* Longueur de chaque intervalle d'integration : local_n*h
local_a = a + my_rank*local_n*h;
local b = local a + local n*h;
integral = Trap(local_a, local_b, local_n, h);
```

#### Collecte des résultats

#### Le processus 0 collecte les résultats

#### Les autres lui retournent leur résultat local

# Affichage du résultat

#### → Affichage du résultat

```
if (my_rank == 0) {
    printf("Estimation : %f\n", total);
}
```

#### 

```
MPI_Finalize();
/* main */
```

#### Quid des entrées/sorties?

- → On a supposé que le processus 0 réalisait les (I/)O
- → On a codé en dur les I(/O) dans le programme
- Pose problème sur des implémentations de MPI sur machines parallèles (I/O parallèles...)
- Écriture d'une fonction d'I/O
- ✓ Implémentation de cette fonction sur réseaux de stations de travail :
  - Le processus 0 lit les données
  - Il les diffuse aux autres processus
- Utilisation de cette fonction en mode SPMD (appel par tous les processus):

```
Get_data ()
```

```
void Get_data(int my_rank, int p, float *a_ptr, float *b_ptr, int *n_p
   int source = 0;
   int dest;
   int tag = 30;
   MPI Status status;
   if (my_rank == source){
      printf("Donner a, b, et n\n");
      scanf("%f %f %d", a ptr, b ptr, n ptr);
      for (dest = 1; dest < p; dest++){
         MPI_Send(a_ptr, 1, MPI_FLOAT, dest, tag, MPI_COMM_WORLD);
         MPI_Send(b_ptr, 1, MPI_FLOAT, dest, tag, MPI_COMM_WORLD);
         MPI_Send(n_ptr, 1, MPI_INT, dest, tag, MPI_COMM_WORLD);
   } else {
      MPI Recv(a ptr, 1, MPI FLOAT, source, tag, MPI COMM WORLD, &stat
      MPI_Recv(b_ptr, 1, MPI_FLOAT, source, tag, MPI_COMM_WORLD, &stat
      MPI_Recv(n_ptr, 1, MPI_INT, source, tag, MPI_COMM_WORLD, &status
```

Get data \*/



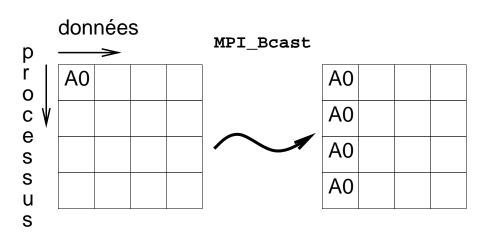
#### **Communications collectives**

#### Communication arborescente

- Deux communications
  - « un vers tous » : Get\_data ()
  - « tous vers un » : collecte des résultats
- Communication arborescente
  - $\backsim$  Complexité en  $\mathcal{O}(p)$   $\leadsto$  complexité en  $\mathcal{O}(\log_2(p))$
- - Dépend de la structure de la machine parallèle
  - ⇒ utilisation de fonctions MPI
- Communication collective = fonction SPMD

#### **Diffusion**

Un même processus envoie une même valeur à tous les autres processus (d'un communicateur)



- Appel par tous les processus du communicateur comm avec la même valeur de root, count, datatype
- La valeur détenue par le processus root sera émise et rangée chez chacun des autres processus
- **~~ ~~ ~~ Réécriture de** Get\_data ()

#### Get\_data (), version 2

```
void Get_data2(int my_rank,
               float *a_ptr, float *b_ptr, int *n_ptr) {
    int root = 0;
    int count = 1i
    if (my rank == root)
        printf("Donner a, b, et n\n");
        scanf("%f %f %d", a ptr, b ptr, n ptr);
    MPI_Bcast(a_ptr, 1, MPI_FLOAT, root, MPI_COMM_WORLD);
    MPI Bcast(b ptr, 1, MPI FLOAT, root, MPI COMM WORLD);
    MPI Bcast(n ptr, 1, MPI INT, root, MPI COMM WORLD);
  /* Get data2 */
```

# Réduction

- Collecte par un processus d'un ensemble de valeurs détenues par tous les processus
- Réduction de cette valeur
- → Fonction SPMD

- Appel par tous les processus du communicateur comm avec une même valeur de count, datatype, op
- ✓ Opérations binaires prédéfinies par MPI (MPI\_MAX, MPI\_SUM...)
- Possibilité de définir de nouvelles opérations)
- Le processus root détient le résulat
- Réécriture de la collecte globale du résulat

## Collecte des résultats, version 2

```
Get_data2(my_rank, &a, &b, &n);
h = (b-a)/n; /* h est identique pour tous les processus
local n = n/p; /* idem pour le nombre de trapezes */
local a = a + my rank*local n*h;
local b = local a + local n*h;
integral = Trap(local a, local b, local n, h);
MPI_Reduce(&integral, &total, 1,
           MPI_FLOAT, MPI_SUM, 0, MPI_COMM_WORLD);
if (my_rank == 0) {
   printf("Estimation : %f\n", total);
```

# Autres communications collectives Synchronisation

- Synchronisation ou rendez-vous
- → Pas d'échange d'informations
- Tous les processus sont assurés que tous ont ralliés le point de synchronisation

```
int MPI_Barrier (MPI_Comm comm) ;
```

### Autres communications collectives

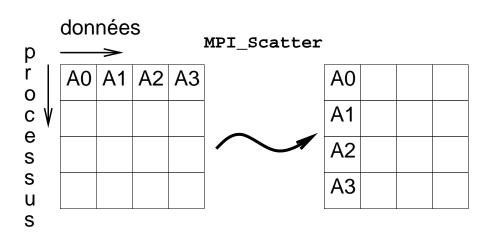
#### Rassemblement



```
    « All to one »
    Mise bout à bout des messages de chacun des processus
```

# Autres communications collectives Distribution personnalisée

- « One to all »
- Distribution d'un message personnalisé aux autres processus

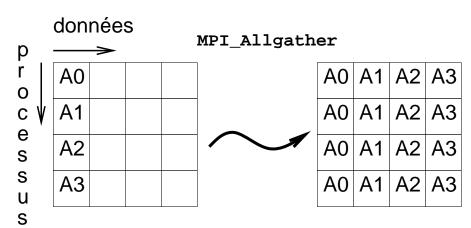


### Autres communications collectives

Commérage



- Mise bout à bout des messages de chacun des processus
- Résultat dans chacun des processus



# Autres communications collectives Réduction généralisée

→ Réduction généralisée: réduction + résultat dans chacun des processus int MPI\_Allreduce (void \*operand, void \*result, int count, MPI\_Datatype datatype, MPI\_Op op, MPI\_Comm comm);



## Regroupement des données

### Réduction du nombre de messages

- - → diminuer le nombre de message
  - → augmenter les performances
- → Paramètre count de MPI\_Send, MPI\_Recv...
  Grouper les données

  - contiguë en mémoire dans un message
- → Autres possibiltés de MPI plus générales :
  - Notion de type dérivé MPI
  - Compactage/décompactage des données (à la PVM)

## Type dérivé MPI

- → Problème : MPI ne connait rien de ce type INDATA\_TYPE
  Il n'existe pas de type MPI prédéfini correspondant à INDATA\_TYPE
- Solution : créer un type MPI à l'exécution
  - → Type dérivé MPI

Précise pour chacun des membres

- son type
- son adresse mémoire relative

# Création d'un type dérivé correspondant à INDATA\_TYPE

```
void Build_derived_type (INDATA_TYPE* indata,
                         MPI_Datatype* message_type_ptr){
    int block_lengths[3];
    MPI_Aint displacements[3];
    MPI_Aint addresses[4];
    MPI Datatype typelist[3];
    /* Specification des types */
    typelist[0] = MPI_FLOAT;
    typelist[1] = MPI_FLOAT;
    typelist[2] = MPI_INT;
    /* Specification du nombre d'elements de chaque type */
    block_lengths[0] = block_lengths[1] =
                       block_lengths[2] = 1;
```

```
/* Calcul du deplacement de chacun des membres
  * relativement a indata */
 MPI Address(indata, &addresses[0]);
 MPI Address(&(indata->a), &addresses[1]);
 MPI_Address(&(indata->b), &addresses[2]);
 MPI Address(&(indata->n), &addresses[3]);
 displacements[0] = addresses[1] - addresses[0];
 displacements[1] = addresses[2] - addresses[0];
 displacements[2] = addresses[3] - addresses[0];
 /* Creation du type derive */
 MPI_Type_struct(3, block_lengths, displacements, typelist,
       message type ptr);
 /* Remise du type pour qu'il puisse etre utilise */
 MPI_Type_commit(message_type_ptr);
/* Build derived type */
                                       Introduction à MPI – Message Passing Interface – p. 44/71
```

### Utilisation du type dérivé

```
void Get_data3(int my_rank, INDATA_TYPE* indata){
    MPI Datatype message type;
    int root = 0;
    int count = 1i
    if (my_rank == root){
        printf("Enter a, b, and n \ );
        scanf("%f %f %d",
              &(indata->a), &(indata->b), &(indata->n));
    Build_derived_type(indata, &message_type);
    MPI_Bcast(indata, count, message_type,
              root, MPI COMM WORLD);
  /* Get_data3 */
```

### Construction de type dérivé avec

MPI\_Type\_Struct

count: nombre d'éléments du type dérivé

C'est aussi la taille des 3 tableaux array\_of\_block\_lengths, array\_of\_displacements, array\_of\_types

array\_of\_block\_lengths: nombre d'entrées de chacun des types

array\_of\_displacements: déplacement de chaque élément relativement au début du message

array\_of\_types: type MPI de chaque entrée

newtype : résultat

→ Possibilité d'appel récursif à MPI\_Type\_Struct pour la création de types plus complexes
Introduction à MPI – Message Passing Interface – p. 46/71

# Autres constructeurs de types dérivés



Construction d'un type dérivé d'éléments contigus dans un tableau

Construction d'un type dérivé d'éléments régulièrement espacés dans un tableaux

Construction d'un type dérivé d'éléments arbitraires dans un tableau

# Compactage/décompactage Get\_data (), version 4

```
void Get_data4(int my_rank, float* a_ptr, float* b_ptr,
               int* n_ptr){
  int root = 0, position ;
  char buffer[100];
  if (my_rank == root){
    printf("Donner a, b, et n\n");
    scanf("%f %f %d", a ptr, b ptr, n ptr);
    /* Pack des donnees dans le buffer */
    position = 0; /* On commence au debut du buffer */
    MPI_Pack(a_ptr, 1, MPI_FLOAT, buffer, 100, &position, MPI_COMM_WOR
    /* position a ete incremente de sizeof(float) bytes */
    MPI_Pack(b_ptr, 1, MPI_FLOAT, buffer, 100, &position, MPI_COMM_WOR
    MPI_Pack(n_ptr, 1, MPI_INT, buffer, 100, &position, MPI_COMM_WORLD
    /* Diffusion du contenu du buffer */
    MPI Bcast(buffer, 100, MPI PACKED, root, MPI COMM WORLD);
```

```
} else {
 MPI_Bcast(buffer, 100, MPI_PACKED, root, MPI_COMM_WORLD);
 /* Unpack des donnees depuis le buffer */
 position = 0;
 MPI_Unpack(buffer, 100, &position, a_ptr, 1,
            MPI FLOAT, MPI COMM WORLD);
 /* De mme, position a ete incremente de sizeof(float) bytes
 MPI Unpack(buffer, 100, &position, b ptr, 1,
             MPI FLOAT, MPI COMM WORLD);
 MPI Unpack(buffer, 100, &position, n ptr, 1,
             MPI INT, MPI COMM WORLD);
/* Get data4 */
```

#### Quelle méthode choisir?

- ► Efficacité: utilisation de count de MPI\_Send avec un type MPI prédéfini
- Type dérivé : surcoût de la création du type
- Compactage : surcoût lors de chaque compactage/décompactage
- - Création du type dérivé (Get\_data3 ()): 12 millisecondes
  - Compactage des données (Get\_data4 ()): 2 millisecondes
- Autres avantages du compactage :
  - Buffer dans la mémoire utilisateur
  - Possibilité de manipuler des messages de taille variable



### **Communicateurs**

#### **Communicateurs**

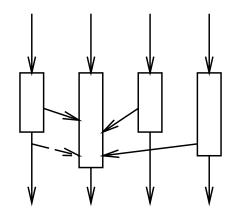
- Communicateur prédéfini : MPI\_COMM\_WORLD Tous les processus de l'application
- ✓ MPI : modèle « MPMD »
  - « M » de « MPDP » ⇒ identification de « sous-groupes » de processus
- - MPI\_Comm\_dup () Création d'un nouveau contexte
  - MPI\_Comm\_split () Création de « sous-communicateurs »
  - MPI\_Intercomm\_create () Création d'un communicateurs reliant deux communicateurs existants
  - MPI\_Comm\_free () Destruction d'un communicateur

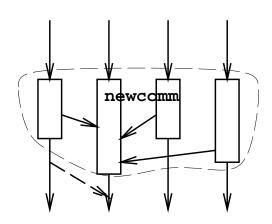
### Création d'un communicateur

- Distinguer les messages utilisés entre deux phases distinctes de l'algorithme
  - ⇒ Duplication d'un communicateur comm existant

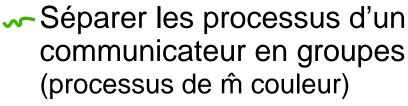
#### **Exemple**:

```
MPI_Comm comm, newcomm;
...
MPI_Comm_dup (comm, &newcomm);
Transpose (newcomm, A);
MPI_Comm_free (&newcomm);
```





### Partitionnement de processus



```
MPI_comm_split (MPI_Comm comm,
   int color, int key,
   MPI_Comm *newcomm)
```

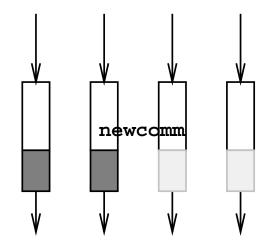
La clé key permet de calculer le rang dans le nouveau groupe

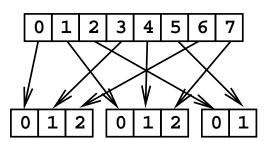
Exemple : création de 3 communicateurs (si + de 3 processus)

```
MPI_comm comm, newcomm;
int myid, color;

MPI_Comm_rank (comm, &myid);
color = myid%3;

MPI_Comm_split (comm, color, myid, &newcomm);
```





#### Exemple : création d'un groupe d'au plus 8 processus Couleur MPI\_UNDEFINED ⇒ ∉ nouveau communicateur

### Communication entre groupes

- ✓ Intra-communicateur : communication entre les processus du groupe
- $\sim$  Inter-communicateur entre deux groupes A et B
- ightharpoonup Communication pour chaque processus de A avec les  $N_B$  processus de B
  - MPI\_Send ()... mais pas de communication collective
- √ Nécessite :
  - Un groupe ancêtre commun (au pire MPI\_COMM\_WORLD)
    Établissement des communications via ce groupe
  - Un leader dans chaque groupe Donné par son numéro dans le groupe ancêtre
  - Un tag non-utilisé pour établir les communications entre les leaders



#### Différents modes de communications

# Rappel sur les modes de communications

- - rendez-vous entre l'émetteur et le récepteur
- - émission dès que le message est prêt
  - réception postérieure à l'émission
- Asynchrone non bloquante
  - rendre la main au plus vite à l'appelant
  - demande d'exécution de communication

#### Maîtrise du coût des communications

- Maîtrise du coût des communications essentiel
- Optimisation des communications :
  - recouvrir les communication par des calculs
  - éviter des copies multiples de données entre émission et réception
  - factoriser les appels répétitifs à la bibliothèque avec les mêmes paramètres

#### Communication MPI standard

- ✓ MPI\_Send() et MPI\_Recv()
- Deux implantations possibles
  - recopie du message dans un buffer
  - communication bloquante
- Recopie dans un buffer
  - permet de libérer l'émetteur dès la copie faite
  - coût de cette copie
  - → protocole utilisée sur IBM si message inférieur à MP\_EAGER\_LIMIT octets
- ~Rendez-vous
  - évite la recopie
  - communication synchrone
  - attention aux étreintes fatales (dead-lock)
  - protocole utilisée sur IBM si message supérieur à MP\_EAGER\_LIMIT octets

### Communication non bloquante

- Recouvrir le côut des communications
- L'appel bibliothèque initie la communication
- Réception: lecture du message et recopie dans le buffer se feront plus tard int MPI\_Irecv (void\* buf, int count, MPI\_Datatype datatype, int source, int tag, MPI\_Comm comm, MPI\_Request \*request);
- Attente de la terminaison de la communication : MPI\_Request

# Attente de terminaison d'une communication (1)

- Communication asynchrone initiée
- Attente de la terminaison de la communication
  - pour ré-utiliser le buffer, ou
  - pour accéder au message
- Attente bloquante de la terminaison d'une ou plusieurs émissions ou réceptions asynchones

# Attente de terminaison d'une communication (2)

Test de la terminaison d'une ou plusieurs émissions ou réceptions asynchones

flag est mis à vrai ssi une communication a terminée



#### Et maintenant?

## Ce qui n'a pas été vu

- → MPI : plus de 130 fonctions
- Communication bufferisées
  - gestion du buffer de recopie par l'utilisateur
- ✓ Interface Fortran
- Extension MPI-2
  - gestion dynamique de processus
  - entrée/sortie parallèles (ex MPI-IO)

  - quelques changement de noms dans l'API

#### **Documentations**

- Message Passing Interface Forum
  - http://www.mpi-forum.org/
- MPI: A Message-Passing Interface Standard
  - http://www.mcs.anl.gov/mpi/
- → MPI Message Passing Interface
  - http://www.erc.msstate.edu/mpi/
- → MPICH Home Page
  - http://www.mcs.anl.gov/mpi/mpich/
- LAM Overview
  - http://www.lam-mpi.org
- par exemple man MPI\_Send



# Compilation et exécution de programmes MPI

# Compilation et exécution de programmes MPI

- - IBM SP-3

# Compilation et exécution de programmes MPI sur IBM (1)

#### Compilateur C/C++/Fortran

- scripts mpcc/mpCC/mpxlf
- compilation + édition de liens avec la bibliothèque MPI
- compilation de programes MPI C/C++/Fortran multithreadés : mpcc\_r, mpcc\_r, mpcc\_r, mpcc\_r
- Exécution d'un programme parallèle
  - Exécutable accessible sur tous les nœuds de la machine (par exemple : sous le répertoire de login et pas dans / tmp)
  - Accès par rsh à tous les nœuds (\$HOME/.rhosts)
- Spécification des noeuds
  - fichier host.list du répertoire courant
  - fichier designé par la variable MP\_HOSTFILE
  - fichier contient une liste de noms de noeuds (un nom par ligne)

# Compilation et exécution de programmes MPI sur IBM (2)

- Nombre de nœuds et tâches : 3 variables d'environnement
  - MP\_PROCS = MP\_NODES × MP\_TASKS\_PER\_NODE
- - redirigé sur la console
  - variable MP\_LABEL\_IO yes
  - variable MP\_STDOUT\_MODE ordered
- Affichage de messages (de debug)
  - variable MP\_INFOLEVEL (valeur de 1 à 6)
- → Protocole pour MPI\_Send()
  - copie si taille message inférieure à MP\_EAGER\_LIMIT octets
  - ✓ rendez-vous si taille message supérieure à MP\_EAGER\_LIMIT octets

# Compilation et exécution de programmes MPI sur IBM (3)

- - variable MP\_WAIT\_MODE
  - attente active : valeur pool
  - passe la main : valeur nopool
- Échange de messages entre deux processus sur un même nœud
  - par mémoire partagée ou non
- - variable MP\_EUILIB
  - ✓ IP: valeur ip
  - Colony : valeur us (user space)